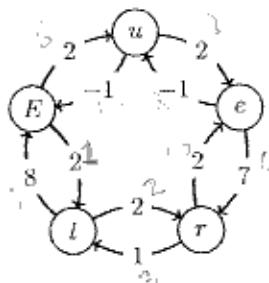


ALGORITMOS Y ESTRUCTURAS DE DATOS II - 1^{er} Parcial
 Fecha examen: 04-OCT-2017 / Fecha notas: a determinar

Completar:	Nº Orden	Cant. hojas ¹	
	21	11	
No completar:	Nota (Nº)	Nota (Letras)	Docente
	Y, SU	VIVE LA CIENCIA SUDAMERICANA	

1. Utilizar un algoritmo eficiente visto en clase para calcular los caminos mínimos desde el vértice u hacia todos los vértices del digrafo que aparece en la figura. Presentar pseudocódigo del algoritmo y realizar un seguimiento del mismo. Hecho esto, si se ordenan los vértices de acuerdo a su distancia al vértice inicial, podrá leerse el apellido del matemático suizo que descubrió la relación entre la exponenciación para números complejos y las funciones trigonométricas, uno de cuyos casos particulares es la igualdad $e^{\pi i} + 1 = 0$.



2. Sea G un grafo de n vértices tal que para todo vértice v se cumple que $d(v) \geq (n-1)/2$. Demostrar que G es conexo.
3. Un grafo es d -numerable ($d \in \mathbb{Z}_{>0}$) si y sólo si todos sus vértices tienen grado d y es posible asignar un número entero entre 1 y d a cada vértice de manera tal que para todo vértice sus vecinos tengan números diferentes entre sí. Una d -numeración es la mencionada asignación. Un grafo es d -numerado si y sólo si tiene asociada una d -numeración.

Sea G un grafo de n vértices.

- (a) Demostrar que si G es d -numerado entonces para cada entero entre 1 y d existen al menos dos vértices adyacentes que tienen asignado ese entero. Deducir que si G es d -numerable entonces $n > 2d$.
- (b) Demostrar que si G es d -numerado entonces para cada entero entre 1 y d hay exactamente n/d vértices que tienen asignado ese entero. Deducir que si G es d -numerable entonces n es múltiplo de d .
- (c) Demostrar que si G es d -numerable entonces n es múltiplo de 2.

4. Un grafo simple se dice 1-árbol si es un árbol con un eje agregado.

Sea G un 1-árbol de n vértices con pesos asociados a sus ejes. Diseñar un algoritmo de complejidad $O(n)$ que determine el peso de un árbol generador mínimo de G . Mostrar que el algoritmo propuesto es correcto y determinar su complejidad. Justificar.

5. En una materia de la facultad están desarrollando un nuevo videojuego para enseñar programación dinámica. El videojuego es una adaptación del clásico Strikers 1945, que por algún motivo se va a llamar Dijkstrers 1930. Cada nivel del juego está dado por una cantidad de disparos disponibles y una matriz. El jugador maneja un avión propio que inicialmente se ubica en la posición inferior izquierda de la matriz. En cada una de las otras posiciones puede haber un avión enemigo. Cada segundo el avión propio se mueve una fila hacia arriba, y el jugador puede elegir que se mantenga en la misma columna, o que simultáneamente se mueva una columna a la izquierda o a la derecha, siempre dentro de los límites de la matriz. Si el avión propio y un avión enemigo ocupan la misma posición, el jugador puede destruir al avión enemigo efectuando un disparo; caso contrario los dos aviones colisionan y se pierde el nivel. Para completar el nivel, el avión propio debe llegar a la fila superior sin haber colisionado. El objetivo es completar el nivel habiendo destruido la máxima cantidad posible de aviones enemigos con los disparos disponibles. Diseñar un algoritmo eficiente que decida si el nivel puede ser completado y en tal caso indique esa cantidad. La entrada del algoritmo es la cantidad $d \geq 1$ de disparos disponibles y la matriz de f filas y c columnas. El algoritmo debe tener complejidad $O(dfc)$. Mostrar que el algoritmo propuesto es correcto y determinar su complejidad. Justificar. En los siguientes ejemplos el avión propio se representa con Δ y cada avión enemigo con ∇ .

$d = 1$	$d = 1$	$d = 1$	$d = 314$	$d = 271$
$\begin{array}{ c c c } \hline \nabla & \nabla & \nabla \\ \hline \nabla & \nabla & \nabla \\ \hline \Delta & \nabla & \nabla \\ \hline \end{array}$ imposible	$\begin{array}{ c c c } \hline \nabla & \nabla & \nabla \\ \hline \nabla & \nabla & \nabla \\ \hline \Delta & \nabla & \nabla \\ \hline \end{array}$ $\max = 1$	$\begin{array}{ c c c } \hline \nabla & & \\ \hline \nabla & \nabla & \\ \hline \Delta & \nabla & \\ \hline \end{array}$ $\max = 1$	$\begin{array}{ c c c } \hline & & \\ \hline & & \\ \hline \Delta & \nabla & \\ \hline \end{array}$ $\max = 2$	$\begin{array}{ c c c } \hline & \nabla & \\ \hline & & \nabla \\ \hline \Delta & & \\ \hline \end{array}$ $\max = 1$

SUGERENCIA: Definir $f(i, j, k)$ como la máxima cantidad de aviones enemigos destruidos cuando el avión propio está en la posición (i, j) de la matriz y le quedan k disparos disponibles, o $-\infty$ si eso no es posible.

¹Incluyendo a esta hoja. Entregar esta hoja junto al examen.

① Como el grafo tiene ejes negativos, utilizare el algoritmo de Bellman-Ford, de complejidad $O(n \cdot m)$, con $n = \#V$ y $m = \#X$, donde $G = (V, X)$ el grafo.

Bellman-Ford ($G = (V, X), u$)

```

 $\Pi = [\infty \dots \infty] // \text{long} "i"$ 
For  $i = 1$  to  $n$ 
  For  $e = (v_1, v_2) \in X$ 
     $\Pi[v_1] = \min(\Pi[v_1], \Pi[v_2] + l(e))$ 
    if no hubo cambios en  $\Pi$ ; break
  endfor  $\Pi$ 

```

Falta el vector de pesos para calcular los Π .

Seguimiento del algoritmo: $\Pi = [E, u, l, e, r]$

- $i = 1$ ($\Pi = [\infty, 0, \infty, \infty, \infty]$)

$$e = (u, e) \Rightarrow \Pi = [\infty, 0, \infty, 2, \infty]$$

$$e = (e, r) \Rightarrow \Pi = [\infty, 0, \infty, 2, 9]$$

$$e = (u, E) \Rightarrow \Pi = [-1, 0, \infty, 2, 9]$$

$$e = (E, e) \Rightarrow \Pi = [-1, 0, \infty, 2, 9]$$

$$e = (e, u) \Rightarrow \Pi = [-1, 0, \infty, 2, 9]$$

$$e = (r, e) \Rightarrow \Pi = [-1, 0, \infty, 2, 9]$$

$$e = (E, u) \Rightarrow \Pi = [-1, 0, \infty, 2, 9]$$

$\in \cup \mid er$

$$e = (l, E) \rightsquigarrow \pi = [-1, 0, \underline{00}, 2, 9]$$

$$e = (l, r) \rightsquigarrow \pi = [-1, 0, \underline{00}, 2, 9]$$

$$e = (r, l) \rightsquigarrow \pi = [-1, 0, \underline{10}, 2, 9]$$

• $i = 2 \quad (\pi = [-1, 0, 10, 2, 9])$

$$e = (E, l) \rightsquigarrow \pi = [-1, 0, \underline{1}, 2, 9]$$

$$e = (l, r) \rightsquigarrow \pi = [-1, 0, \underline{1}, 2, \underline{3}]$$

$$e = (r, l) \rightsquigarrow \pi = [-1, 0, 1, 2, 3]$$

$$e = (e, r) \rightsquigarrow \pi = [-1, 0, 1, 2, 3]$$

$$e = (l, E) \rightsquigarrow \pi = " "$$

$$e = (E, u) \rightsquigarrow \pi = " "$$

$$e = (u, e) \rightsquigarrow \pi = " "$$

$$e = (e, u) \rightsquigarrow \pi = " "$$

$$e = (z, E) \rightsquigarrow \pi = " "$$

$$e = (c, e) \rightsquigarrow \pi = " "$$

• $i = 3$

// Con $\pi = [-1, 0, 1, 2, 3]$ ya vimos que todas

estas no combinen nada (solo para colorear escribir, el código es igual).

$$e = (E, l) \rightsquigarrow \pi = [-1, 0, 1, 2, 3]$$

$$e = (l, r) \rightsquigarrow \pi = [-1, 0, 1, 2, 3]$$

\Rightarrow En este ciclo no hubo cambios \Rightarrow BREAK.

Resultados: $\pi = [-1, 0, 1, 2, 3]$

↑ ↑ ↑ ↑ ↑
E u l e r

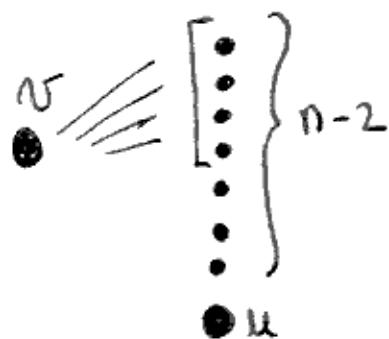
② $G = (V, E)$ grafo de "n" vértices /
 V $v \in V$ se cumple que $d(v) \geq (n-1)/2$.
 Demostremos que es conexo.

Queremos ver que dados $v, u \in V$ nodos de G ,
 existe un camino entre ellos.

Sean $v, u \in V$. Si $(v, u) \in E$, ya tenemos un
 camino ✓. Si $(v, u) \notin E$:

- $\exists w \in V / (v, w) \in E \wedge (w, u) \in E$
 \Rightarrow Hay un camino: $(v, w), (w, u)$ ✓
- $\nexists w \in V / (v, w) \in E \wedge (w, u) \in E$.

Es decir, v y u no comparten vecinos. Esto
 implica que $d(u) + d(v) \leq n-2$, pues si
 nos faltara alguno de los $n-2$ nodos restantes
 que se conectaría a los dos. Esfuerzo:

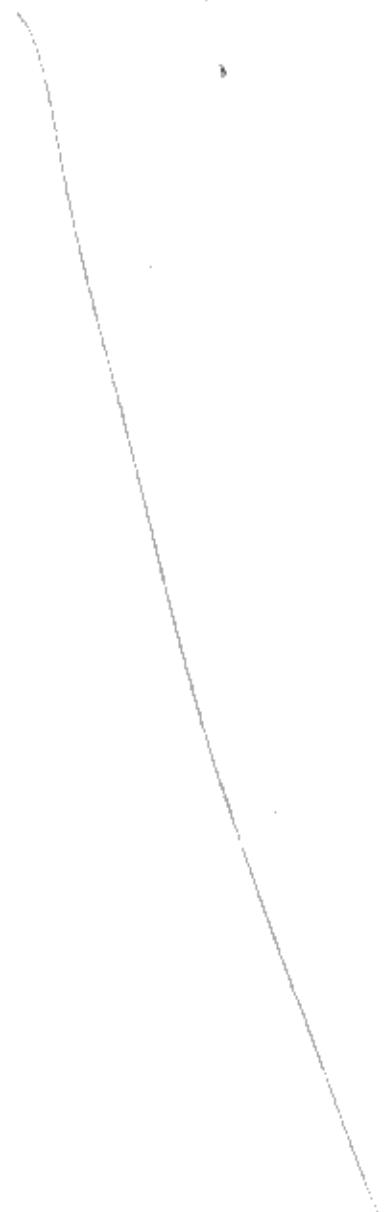


$$\Rightarrow d(u) + d(v) \leq n-2 \Leftrightarrow d(u) \leq n-2 - d(v)$$

$$\Rightarrow d(u) \leq n-2 - (n-1)/2 = 2(n-1)/2 - (n-1)/2 - 1$$

$$= \frac{n-1}{2} - 1 \Rightarrow d(u) \leq \frac{n-1}{2} - 1 \quad \underline{\text{ABSURDO!}}$$

Hence, there must exist a path between u, v
and w . ✓



③ G con "n" vértices.

Nota: $\exists \rightarrow$

a) G d-numerado.

Sea " v " un nodo de G.

Sea $i \in [1; d]$ el número que le corresponde a " v " en la d-numeración. Sabemos que v tiene "d" vecinos, todos de distintos números.

Si hay que diferenciar d nodos con números en $[1; d]$, que no son d , algunos debe ser " i ".

\Rightarrow Hallando para cualquier v un vecino con el mismo número. ✓ (de número i)

Si por cada $i \in [1, d]$ hay al menos 2 nodos con ese número, y se asignan todos, luego debe haber al menos $2d$ nodos.

$\Rightarrow n \geq 2d$.

Nota importante: para ambas demo se supone trivial el hecho de que $\forall i \in [1, d]$ existe un nodo con ese número. Si no fuera así, sería imposible numerar "d" vecinos de un nodo.

↓
Sí, FAM (matemática)

b) Por cada uno de los modos corresponde un conjunto de vecinos de número $1 \dots d$.

Como hay n modos, tendremos " n " conjuntos de este tipo: $\{v_1^i, \dots, v_d^i\}$, que corresponden a los d vecinos del modo " i ".

Noté que un modo v no puede aparecer en más de " d " de estos ~~conjuntos~~ " n " conjuntos, pues significaría que tiene más de d vecinos. De hecho, aparecerá exactamente d veces: una vez por cada uno de sus vecinos, que tienen cierto conjunto asociado.

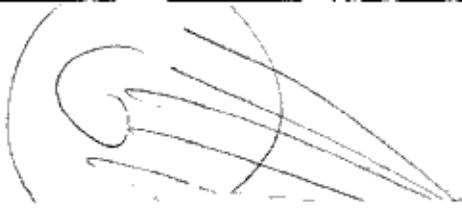
Si queremos formar " n " conjuntos, y un modo con número " i " esté solamente en d de ellos, necesitaremos tantos como $\lceil \frac{n}{d} \rceil$ modos de número " i ", pues debe haber un número " i " en cada conjunto. ✓

Si entonces n no fuera múltiplo de d , habrá modos de número " i " que no están en exactamente d conjuntos de ~~los~~ vecinos.

Si estuviera en menos \Rightarrow falso! No tiene d vecinos.

Si estuviera en más \Rightarrow falso! No tiene d vecinos.

Resp, n debe ser múltiplo de d . ✓ ✓



c) Si "n" fuere impar, como por "b)", "n" es múltiplo de "d", luego "d" tiene que ser ímpar, por el teorema fundamental del álgebra.

Sabemos que todos los medios tienen grado "d".

Aunque, la suma de los grados, que sabemos es el doble de la cantidad de ejes, es:

$$\Rightarrow \sum_{\alpha \in V} d(\alpha) = d \cdot n = 2 \cdot m; \text{ donde } m = \# X$$

Pues si n es impar, d es impar, multiplicados no pueden dar un par "2.m". Aunque, " n " debe ser par.



¡Muy bien!

2

④ Ceros que salen:

- $G \rightarrow 1\text{-árbol} \Rightarrow G \text{ tiene } n-1+1$
- Si se le saca un eje (el/los adecuados),
 G se convierte en árbol.
- $m = \# X \in O(n)$. De hecho, $n=m$
→ Esto lo veremos mucho en la complejidad

La idea del algoritmo será pillar un árbol cualquiera, y luego calcular los posibles pesos de los árboles intercambiando los ejes del único ciclo que tiene (esto es trónica y práctica; si tiene más de uno no bastaría con sacarle un eje para tener un árbol), obteniendo así los pesos de todos los A_G posibles.

Pseudocódigo

```

enÁrbol ← [0 ... 0] // largo "n", para los ejes
numerar los ejes de 1 a n // O(n)
ejes ← [e1, ..., en] // ei ∈ X
árbol ← BFS(G) // devuelve la lista de ejes del árbol que forma
// Para e ∈ árbol
    | enÁrbol[e] ← 1 // donde el id asignado
    | EnPesa
    | Para i = 1 ... n
        |   | si enÁrbol[i] ≠ 0
        |   |   | e ← ejes[i] // me quito el eje que no
        |   |   | EnPesa
        |   |   | → sigue...
    | EndPesa
End
  
```

- $\text{camino} \leftarrow \text{Camino Entre}(\text{árbol}, u, v) // \text{con } e = (u, v)$
 - $e_{\text{máx}} \leftarrow \text{máximo}(\text{camino}) // \text{cuando la cinta del ciclo de máxima pse}$
 - $\text{res} \leftarrow \text{Resalta}(\text{árbol})$
- $O(+)$
- Si $l(e_{\text{máx}}) > l(e) // \text{Si hay una cinta del ciclo mayor, la mejor}$
 - $\text{res} \leftarrow \text{res} - l(e_{\text{máx}}) + l(e)$

devolver res

fin

\Rightarrow Complejidad total : $O(n)$

Detalle :

- Las inicializaciones y recorridos de arreglos de largo n se hacen ~~constantes~~ una cantidad acotada de veces.
- BFS, abriendo la lista de ejes que visitó, $\Rightarrow O(n+m) = O(n+n) = O(n)$.
- El camino entre u y v (que con \rightarrow un árbol único) puede calcularse en orden lineal con BFS.
- El máximo pse del camino encontrado se encuentra en $O(n)$, más con a los más "n" ejes.
- El PSE total de los ejes en árbol Tauric $\Rightarrow O(n \cdot i) = O(n)$

Conectividad:

Sea T el AGM de G .

Sea e la única arista que deja afuera el BFS (sabemos que es única porque G tiene un óblice con un solo vértice de mero), y C el único ciclo de G .

Sabemos que T tendrá todos los ejes de G menos uno, que está en el ciclo C . Si la arista que dejó afuera estuviera en C , el "óblice" de BFS nos daría un óblice, nos daría un ciclo.

Si el eje de C que no está en T no fuera el de ~~un~~ máximo peso entre todos los de C , por el eje que quedó afuera en $\triangle T$ y sacar el máximo de C , rompiendo el único ciclo, nos daría un AG de menor peso, por lo que T no sería AGM. Luego, el peso de T debe calcularse como:

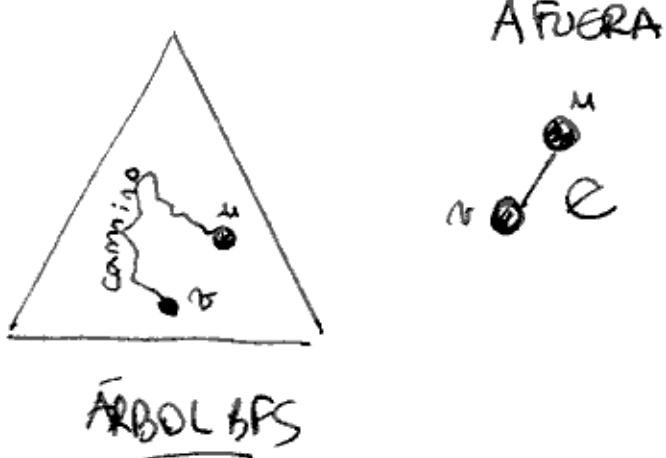
$$\bullet l(T) = l(G) - l(e)$$

Donde $e \rightarrow$ la arista de máximo peso en C

El algoritmo propuesto calcula el PDS total del árbol de BFS, y luego verifica si la arista de longitud máxima ~~que~~ de C que sí en el árbol de BFS es mayor que la que pudo oficiar. Si es así, el ~~que~~ A6M ~~que~~ es el que resulta de intercambiar la máxima arista del ciclo, que está en el árbol, por la que pudo oficiar. Si la arista que pudo oficiar era la máxima del ciclo, el A6M es el encontrado por BFS.

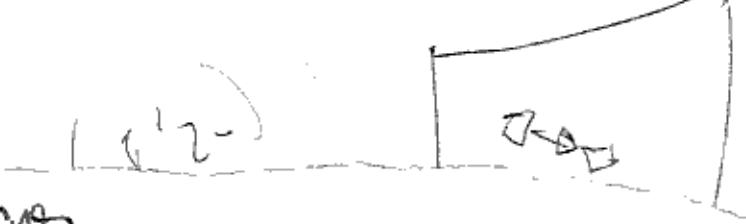
Notese que para trabajar con las aristas del ciclo C el algoritmo busca el único camino en el árbol de BFS (no en el árbol) entre los extremos del ej que pudo oficiar.

Ejemplo:



Notese que Camino + e = C,





Auxiliares

» Comino Entre ($\text{árbol}, u, v$) {

- $\text{ady} \leftarrow$ lista de adyacencia (árbol) // $O(m+n) = O(n^2)$
- $\text{Padres} \leftarrow [0 \dots 0] // \text{largo "cont. nodos"}$
- $\text{cola} \leftarrow \{u\}$
- while \rightarrow cola vacía)
 - $\text{rig} \leftarrow \text{cola. desencolar}$
 - for $w \in \text{ady}_v(\text{rig})$
 - if $\text{Padres}[w] \neq 0$
 - $\text{Padre}[w] \leftarrow \text{rig}$
 - $\text{cola. encolar}(w)$
 - fi
 - end for
- end while

• itoran en "padres" reconstruyendo el camino $u-v$, empezando desde v y terminando en u .

Complejidad: puede verse que es muy parecido a un BFS. Itera sobre todos los aristas, ~~que~~ inicia un arreglo, y obtiene la lista de adyacencias a partir de la lista de ejes.

Recordando que esto es un árbol y $O(m) = O(n)$, la complejidad queda $O(n)$.

► SimRes (~~eje~~ ejes) {

res \leftarrow 0

Para $e \in$ ejes

| res \leftarrow res + $l(e)$

} \Rightarrow Comp. $O(|\text{ejes}|)$ // en muestreo caso, verá " n ".

► MáxRes (ejes) {

res $\leftarrow -\infty$

Para $e \in$ ejes

| res $\leftarrow \max(\text{res}, l(e))$

luego

} \Rightarrow Comp. $O(|\text{ejes}|)$ // en muestreo caso, el cañón que tiene menos de " n ".

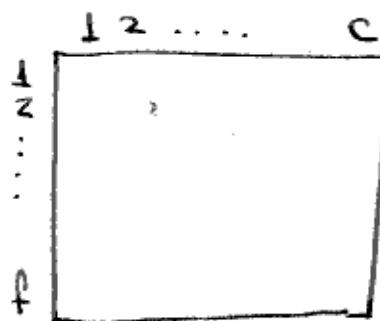
Asign

(-2, 1)

8/10

04/10/17

- ⑤ Tomare la siguiente numeración de los matiz M del juego, que la represente de binarios:



IMPORTANTE:

Supongo que no es posible que haya un avión enemigo en (f, f), donde se supriza.

Propone la siguiente función recursiva:

Supongo que en las filas se han visto ya al menos d "d".

$$\bullet f(i, j, k) =$$

que es M_{ij} ?

• ~~este es el resultado~~

$$\begin{cases}
 0 & \text{si } i == f \wedge j == 1 \\
 -\infty & \text{si } i \neq f \wedge \underset{\vee c_j > f}{d == 0 \wedge M_{ij}} \\
 \max(f(i+1, j, d-1), \\ f(i+1, \min(i, j-1), d-1), \\ f(i+1, \max(c_j, j+1), d-1)) & \text{si } i \neq f \wedge d > 0 \wedge M_{ij} \\
 \max(f(i+1, j, d), \\ f(i+1, \min(i, j-1), d), \\ f(i+1, \max(c_j, j+1), d)) & \text{si } i \neq f \wedge \neg M_{ij}
 \end{cases}$$

Donde $f(i, j, k)$ indica lo que la SUGERENCIA.

Nota: $c_j > f_i \Rightarrow -\infty$ porque no es posible mover q la derecha que sea arriba.

Dijkstra (d, M, f, c) {

D[f][c][d] ← NULL // variable global, puto con f y c
res ← ∞

for k = 1 to c
| res ← max(res, f(t, k, d))
and for
| dentro res

} // Supongo M, D-s, f y c variables globales.

f(i, j, d) {

if $D_{ijd} \neq \text{NULL}$
| return D_{ijd}

if $i == j \wedge j == 1$
| res ← 0

if $c-j > i \vee (d == 0 \wedge M_{ij})$
| res ← ∞

if $d > 0 \wedge M_{ij}$
| res ← $t + \max(f(i+1, j, d-1), f(i+1, \min(j-1), d-1),$
| $f(i+1, \max(c, j+1), d-1))$

if $\neg M_{ij}$
| res ← $\max(f(i+1, j, d), f(i+1, \min(j-1), d-1),$
| $f(i+1, \max(c, j+1), d-1))$

fi

$D_{ijd} \leftarrow \text{res}$

return res

}



Notas sobre el código:

- La función principal es Dijksters.
- Para simplificar el código, supone globales varias variables; las que no dependen de una llamada en particular.
- La "matriz" D es la que usará para guardar sub-resultados. Empieza con valores nulos, que sirven para indicar que aún no han sido calculados.

Complejidad:

Se guardan los resultados de la programación dinámica en D para no recalcularlos.

Hay menos de $f \times c \times d$ subproblemas posibles (justamente el tamaño de la "matriz").

Cada llamada correspondiente a un subproblema tiene complejidad $O(1)$, sin tener en cuenta la complejidad de sus llamadas, y teniendo en cuenta que cada subproblema se calcula una única vez, la complejidad será:

$$\text{costo subprob} \times \text{cant. subprob} = O(1) \times O(fcd) = \boxed{O(fcd)}$$

Notese que ~~la~~ la función principal toma el máximo de "c" llorados. El ciclo $O(c)$ no agrega ~~un~~ orden de complejidad ya que las lloradas usan, por supuesto, la matriz "matriz" D para los resultados.

Correctitud

(Basado en la definición recursiva de f).

- Proposición: $\forall i, j, d, f(i, j, d)$ devuelve la máxima cantidad de enemigos derribados cuando el avión está en (i, j) y tiene d dispositivos.

Base (inducción en i . Quedó al revés por ~~que~~ como numeré la matriz)

$$\bullet i == f \wedge j == 1$$

↳ Recién nacido: 0 ✓

$$\bullet i \neq f \wedge (d == 0 \wedge M_{ij}) \vee (c - j > f - i)$$

↳ Si $d == 0 \wedge M_{ij}$, me mata el enemigo: $-\infty$ ✓

↳ Si $c - j > f - i$, dice trampa y me mató más

a la derecha que para arriba: $-\infty$ ✓

Paso Inductivo

(quedó al revés por la numeración de M_{ij})

H.I.: $\forall a, j, d$ con $a > i$, $f(a, j, d)$

devuelve la máxima cantidad de enemigos derribados

cuando el avión

Si $d > 0$ y M_{ij} tiene un enemigo, lo podemos matar. Hasta ese momento, el máximo número de enemigos matados será haber matado la dirección, y haber tomado el camino que me llevó allí con el que más enemigos maté.

Es decir:

$$L + \max(f(i+1, j, d-1), \\ f(i+1, \min(l, j-1), d-1), \\ f(i+1, \max(c, j+1), d-1))$$

Pues viene de abajo ($i+1$) y de cualquiera de los demás de al lado a la misma, y en ese entonces tenía un disparo menos ($d-1$). ✓

Si M_{ij} no tiene un enemigo, en este casillero no hace nada, por lo que la mayor cantidad de enemigos matados estará dada por la mayor cantidad dentro de todas las formas posibles que tenía de llegar allí:

$$\max(f(i+1, j, d), f(i+1, \min(l, j-1), d), \\ f(i+1, \max(j+1, c), d))$$

Ideas otras, pero no usé el disparo. ✓

Siguiendo que f da la cantidad máxima de matados posibles en la posición i, j , con d disparos, y ~~que~~ la función principal toma el máximo de $f(1, 1, d) \dots f(1, c, d)$, estamos obteniendo ~~el resultado~~ la máxima cant. de matados posibles cuando la nave llega a la fila 1, que es cuando goma.

Es decir, estamos obteniendo el resultado que se pide.



Nota: Supuse que el juego termina cuando la nave llega a la última fila, sin importar la columna.