

$A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$: autovalores, $|\lambda_1| \geq |\lambda_2| \geq |\lambda_3| \geq \dots \geq |\lambda_n|$

$B = \{v_1, \dots, v_n\}$: base de autovectores de A , v_i asociados a λ_i

$$C = A - \lambda_1 \frac{v_1 v_1^t}{v_1^t v_1}$$

a) λ'_i : autovalor de $C \Leftrightarrow Cx = \lambda'_i x$ para algún $x \neq 0$. $\Leftrightarrow \det(C - \lambda'_i I) = 0$

$$Cx = \left(A - \lambda_1 \frac{v_1 v_1^t}{v_1^t v_1} \right) x = Ax - \lambda_1 \frac{v_1 v_1^t}{v_1^t v_1} x = Ax - \lambda_1 \frac{v_1 v_1^t}{\|v_1\|_2^2} x = \textcircled{*}$$

~~Como B es un conjunto de autovectores de A , tiene como n. además, los autovectores de A ortogonales entre sí.~~

(1) \rightarrow

$$\textcircled{*} = Ax - \lambda_1 \frac{v_1 v_1^t}{\|v_1\|_2^2} x = \lambda_i x - \lambda_1 \frac{v_1 v_1^t}{\|v_1\|_2^2} x = \left(\lambda_i - \lambda_1 \frac{v_1 v_1^t}{\|v_1\|_2^2} \right) x = \textcircled{**}$$

Tomemos $x = v_i$

~~Como cada v_i tiene un autovalor asociado de C .~~

~~Como hay n autovectores distintos (por el hecho de que son una base de \mathbb{R}^n), entonces~~

~~hay n autovalores de C contados con multiplicidad~~

$$\textcircled{**} = \left(\lambda_i v_i - \lambda_1 \frac{v_1 v_1^t}{\|v_1\|_2^2} v_i \right)$$

Los autovectores v_i forman una base de \mathbb{R}^n . Si tomamos $v'_i = \frac{v_i}{\|v_i\|_2}$, entonces $\|v'_i\|_2 = 1$. Ahora, tomemos en (1) a $x = v'_i$:

$$A v'_i - \lambda_1 \frac{v_1 v_1^t}{\|v_1\|_2^2} v'_i = \frac{A v_i}{\|v_i\|_2} - \lambda_1 \frac{v_1 v_1^t}{\|v_1\|_2^2} \frac{v_i}{\|v_i\|_2} = \frac{\lambda_i v_i}{\|v_i\|_2} - \lambda_1 \frac{v_1 v_1^t}{\|v_1\|_2^2} \frac{v_i}{\|v_i\|_2}$$

Como los v'_i siguen formando una base de autovectores de A , y sus normas son = 1, forman una base ortogonal. ~~sigue~~

Entonces, si $i \neq 1$, $v_1^t v_i^t = 0$, y si $i=1$, $v_1^t v_1^t = \|v_1^t\|^2 = 1$.

• Si $i=1$:
$$= \frac{\lambda_i v_i^t}{\|v_i^t\|} - \lambda_1 v_1^t \cdot 1 = (\lambda_i - \lambda_1) v_1^t = 0 \Rightarrow v_1^t = C v_i^t$$

• Si $i \neq 1$:
$$= \lambda_i v_i^t - \lambda_1 v_1^t \cdot 0 = \lambda_i v_i^t = C v_i^t$$

Por cada autovector v_i^t de A encontramos un autovector en C .
 Más específicamente, encontramos que los autovectores de C son los mismos que los de A , excepto por el λ_1 , que es reemplazado por el 0 .

b) C : diagonalizable $\Leftrightarrow \exists P, D, D$: diagonal / $C = P D P^{-1}$. Si tomamos D como la diagonal con valores $\lambda_1, \dots, \lambda_{n-1}, 0$ en la diagonal, y $P = V'$, notamos que $C = V' D V'^t$

Como vimos antes, podemos tomar los autovectores v_i^t de A que forman una base ortogonal y usarlos como autovectores de C . Por lo tanto, podemos usar $B' = \{v_1^t, \dots, v_n^t\}$ como base de autovectores de C .

mejor explicado en próxima hoja.

~~Si tomamos D como la diagonal con valores $\lambda_1, \dots, \lambda_{n-1}, 0$ en la diagonal,~~

c) Como $|\lambda_2| > |\lambda_3| \Rightarrow |\lambda_2| > 0 \Rightarrow \lambda_2 \neq 0$. Además, λ_2 es el autovector de mayor módulo de C , porque C tiene todos los autovectores de A excepto el λ_1 , que es cambiado por 0 .
 Por lo tanto, podemos usar el método de la potencia con C para aproximar el valor de λ_2 .

En cada iteración del método, comenzamos con un $x^{(0)}$ cualquiera tal que $x^{(0)} = d_2 v_2^t + d_3 v_3^t + d_4 v_4^t + \dots + d_{n-1} v_{n-1}^t + d_n v_n^t$ con $d_i \in \mathbb{R}$ y $d_2 \neq 0$, haremos



$$\lambda_{k+1} = \frac{\|x^{(k+1)}\|_1}{\|x^{(k)}\|_1}, \text{ con } x^{(k+1)} = C x^{(k)},$$

 $k \in [0, \infty)$
 número de iteración.

cuando k tiende a infinito, el valor de λ_{k+1} convergirá al valor de λ_2 , siempre que se cumpla que $d_2 \neq 0$.

$$D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{bmatrix}_d \quad V = \begin{bmatrix} | & | & & | \\ v_1 & v_2 & \dots & v_n \\ | & | & & | \end{bmatrix}$$

V ortogonal

Como podemos ver, tomando
 ojo con el orden de los ejes de D y V como se muestran,
 $V'DV^{-1}$ tiene los mismos autovalores y autovectores que C ,
 y por lo tanto son la misma matriz.

$$V'DV^{-1}v_i = V'Dv_i = \lambda_i v_i$$

$$V'De_i = V\lambda_i e_i = \lambda_i v_i$$

~~siempre que se cumple que $d_2 \neq 0$.~~

$A = A^t$, A s.d.p. $\Rightarrow \exists A = LL^t$: factorización de Cholesky.

$v \neq 0 \in \mathbb{R}^n$, $\|(A - \mu I)v\|_2 \leq \epsilon \|v\|_2$.

~~A tiene un valor $\sigma^2 \in [\mu - \epsilon, \mu + \epsilon]$: valor singular de $A \Leftrightarrow$
 σ^2 es autovalor de $A^t A \Leftrightarrow \sigma^2$ es autovalor de A^2 .~~

Tomemos B una base ortogonal de autovectores de A , y representemos a v como combinación lineal de esa base. Sea λ_i autovalor asociados a b_i tal que $|\lambda_1| \geq |\lambda_2| \geq \dots \geq |\lambda_n|$

$v = c_1 b_1 + c_2 b_2 + \dots + c_n b_n$

$(A - \mu I)v = Av - \mu v = Ac_1 b_1 + Ac_2 b_2 + \dots + Ac_n b_n - \mu v =$
 $= c_1 \lambda_1 b_1 + c_2 \lambda_2 b_2 + \dots + c_n \lambda_n b_n - \mu v = (c_1 \lambda_1 - \mu) b_1 + (c_2 \lambda_2 - \mu) b_2 + \dots + (c_n \lambda_n - \mu) b_n = \sum_{i=1}^n (c_i \lambda_i - \mu) b_i = (\sum_{i=1}^n c_i \lambda_i b_i) - \mu \sum_{i=1}^n c_i b_i$

$\|(\sum_{i=1}^n c_i \lambda_i b_i) - \mu \sum_{i=1}^n c_i b_i\|_2 \leq \epsilon \|\sum_{i=1}^n c_i b_i\|_2$

~~$A^2 x = \sigma^2 x \Leftrightarrow A x = \sigma x \Leftrightarrow A x = \sigma x$~~

~~$A^2 b_i = A \lambda_i b_i = \lambda_i^2 b_i \Rightarrow A^2$ tiene los mismos autovectores que A , y sus autovalores son los de A al cuadrado. Como son n , son todos. $\Rightarrow \sigma^2$ autovalor de $A^2 \Leftrightarrow \sigma$ autovalor de A .~~

? B base o matriz?

Sea $A = U \Sigma B^t$ la SVD de $A \Rightarrow (A - \mu I)v = U \Sigma B^t v - \mu v =$
 $= U \Sigma B^t (\sum_{i=1}^n c_i b_i) - \mu v = U \Sigma (\sum_{i=1}^n c_i e_i) - \mu v = U (\sum_{i=1}^n \sigma_i c_i e_i) - \mu v$

B base ortogonal ~~matriz~~

$= (\sum_{i=1}^n \sigma_i c_i u_i) - \mu v = (\sum_{i=1}^n \sigma_i c_i u_i) - \mu (\sum_{i=1}^n c_i b_i) = \sum_{i=1}^n c_i (\sigma_i u_i - \mu b_i)$

Es igual

$$= \sum_{i=1}^n c_i (\sigma_i b_i - \mu b_i) = \sum_{i=1}^n c_i (\sigma_i - \mu) b_i$$

$$A^2 = A^t A = A A^t = \Delta U = B$$

$$\left\| \sum_{i=1}^n c_i (\sigma_i - \mu) b_i \right\|_2 \leq \epsilon \left\| \sum_{i=1}^n c_i b_i \right\|_2$$

Por b_i ser ortogonales, $\|b_i + b_j\|_2^2 = \|b_i\|_2^2 + \|b_j\|_2^2$ la suma de los cuadrados de los catetos \rightarrow igual al cuadrado de la hipotenusa.

$$\left\| \sum_{i=1}^n c_i (\sigma_i - \mu) b_i \right\|_2 = \sum_{i=1}^n \|c_i (\sigma_i - \mu) b_i\|_2 \leq \epsilon \left(\sum_{i=1}^n \|c_i b_i\|_2 \right)$$

$$\sum_{i=1}^n |c_i (\sigma_i - \mu)| \|b_i\|_2 \leq \epsilon \sum_{i=1}^n |c_i| \|b_i\|_2$$

$$\sum_{i=1}^n |c_i (\sigma_i - \mu)| \leq \epsilon \sum_{i=1}^n |c_i| \iff \sum_{i=1}^n |c_i| |\sigma_i - \mu| - \epsilon \sum_{i=1}^n |c_i| \leq 0$$

$$\sum_{i=1}^n |c_i| |\sigma_i - \mu| - \epsilon \sum_{i=1}^n |c_i| \leq 0 \iff \sum_{i=1}^n |c_i| (|\sigma_i - \mu| - \epsilon) \leq 0$$

VIA con los cuadrados!

Supongamos que $\sigma_i \notin [\mu - \epsilon, \mu + \epsilon] \forall i \in \{1, n\} \iff \sigma_i - \mu \notin [-\epsilon, \epsilon] \iff |\sigma_i - \mu| > \epsilon \forall i \in \{1, n\}$.

Como $\mathbf{v} \neq \mathbf{0}$, algún $c_i \neq 0$, ya que son los coeficientes de la representación en vectores de B de \mathbf{v} .

$$(|\sigma_i - \mu| - \epsilon) > 0 \implies (|\sigma_i - \mu| - \epsilon) |c_i| > 0 \text{ para algún } i$$

$\sum_{i=1}^n (|\sigma_i - \mu| - \epsilon) |c_i| > 0$, ya que cada uno de los sumandos es ≥ 0 y uno por lo menos > 0 . Pero esto contradice

lo que vimos antes ^(*), y entonces $\exists \sigma_i \in [\mu - \epsilon, \mu + \epsilon]$.

(B)

$$A = U \Sigma V^t, A \in \mathbb{R}^{n \times n}, b \in \mathbb{R}^n, x_i^{(k+1)} = \sigma_i v_i^t x^{(k)} + b_i$$

a) Si converge, entonces $x_i = \sigma_i v_i^t x + b_i \Rightarrow$

$$\Rightarrow x = \begin{pmatrix} \sigma_1 v_1^t x + b_1 \\ \sigma_2 v_2^t x + b_2 \\ \vdots \\ \sigma_n v_n^t x + b_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sigma_1 v_1^t x \\ \vdots \\ \sigma_n v_n^t x \end{pmatrix} + b = \Sigma V^t x + b \Rightarrow$$

$$= U^{-1} A x + b \Rightarrow x - b = U^{-1} A x \Rightarrow U x - U b = A x \Rightarrow U x - A x = U b$$

$$\Rightarrow (U - A) x = U b$$

b) $\sigma_1 < 1 \Rightarrow$ converge

El sistema converge \Leftrightarrow la matriz que define la iteración tiene radio espectral $< 1 \Leftrightarrow$ el autovalor de mayor módulo es < 1 .

La matriz que define la iteración es ΣV^t . Busquemos sus autovalores.

$$\Sigma V^t x = \lambda x \Leftrightarrow \Sigma \begin{pmatrix} v_1^t x \\ v_2^t x \\ \vdots \\ v_n^t x \end{pmatrix} = \lambda x \Leftrightarrow \begin{pmatrix} \sigma_1 v_1^t x \\ \sigma_2 v_2^t x \\ \vdots \\ \sigma_n v_n^t x \end{pmatrix} = \lambda x$$

~~El autovalor~~ σ_1 es el mayor valor singular, por ser el primer coeficiente de Σ en una SVD.

$$\|\Sigma V^t x\|_2 = \|\lambda x\|_2 = |\lambda| \|x\|_2$$

$$\|\Sigma V^t\|_2 \|x\|_2$$

Tomamos x tal que $\|x\|_2 \neq 0$, sea que es un autovector

$$\|\Sigma V^t\|_2 \geq |\lambda|$$

Como $\|A\|_2 =$ su mayor valor singular, y la descomposición SVD de $\Sigma V^t = I \Sigma V^t$, $\|\Sigma V^t\|_2 = \sigma_1 \Rightarrow$
 $\sigma_1 > \sigma_1 \geq |\lambda| \Rightarrow$ el radio espectral de ΣV^t es $< 1 \Rightarrow$ el sistema converge.

$A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $m > n$, $b \in \mathbb{R}^m$, x^* solución de cuadrados mínimos de $Ax = b \Leftrightarrow A^t A x^* = A^t b \Leftrightarrow \|Ax^* - b\|_2$ es mínimo

a) $r = b - Ax^*$, $\min_x \{x: \|Ax - (b + \alpha r)\|_2\} = x^* \quad \forall \alpha \in \mathbb{R}$

$Ax - (b + \alpha r) = Ax - b - \alpha(b - Ax^*) = Ax + \alpha Ax^* - \underbrace{(b + \alpha r)}_{\tilde{b}}$

$\min_x \|Ax + \alpha Ax^* - \tilde{b}\|_2 = x^* \Leftrightarrow \tilde{A}^t \tilde{A} x^* = \tilde{A}^t \tilde{b} \Leftrightarrow$

~~$A^t A x^* = A^t (Ax^* + \alpha b) = A^t A x^* + 2A^t b \Leftrightarrow$~~

~~$2A^t b = A^t A x^* - A^t A x^* = 0 \Rightarrow b \in \text{NU}(A^t)$~~

$\Leftrightarrow A^t A x^* = A^t (-\alpha Ax^* - (\alpha + 1)b) = A^t (\alpha + 1)b - \alpha A^t A x^* =$
 $= A^t b (\alpha + 1) - \alpha A^t A x^* \Leftrightarrow (\alpha + 1) A^t A x^* = (\alpha + 1) A^t b \Leftrightarrow$

$\Leftrightarrow A^t A x^* = A^t b \Leftrightarrow x^*$ es solución de cuadrados mínimos de $Ax = b$

b) $p_1 = (1, 0)$, $p_2 = (1, 1) \in \mathbb{R}^2$

i. $y = \alpha_1 x + \alpha_2$ La recta pasa por el origen $\Rightarrow \alpha_2 = 0$

$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ $\alpha = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ 0 \end{pmatrix}$ $b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

Queremos encontrar α tal que $\alpha = \min_{\alpha} \|A\alpha - b\|_2$

~~$A^t A \alpha = A^t b \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow$~~

~~$\min_{\alpha} \|A\alpha - b\|_2 = \min_{\alpha} \left\| \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\|_2 = \min_{\alpha} \left\| \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\|_2$~~

$A^t A \alpha = A^t b \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow$

$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 2\alpha_1 \\ 2\alpha_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \alpha_1 = \frac{1}{2}$

La recta que buscamos es dada por la fórmula $y = \frac{1}{2}x$.

ii. Ahora nuestro x^* será $\alpha = \begin{pmatrix} 1/2 \\ 0 \end{pmatrix}$, nuestro A será $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$,
y nuestro b será $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$. Queremos encontrar

$$\min_x \|Ax - (b + \alpha r)\| = \min_x \|Ax - b - (b - A\alpha)\|$$

~~Si tomamos $p'_1 = b + b - A\alpha$, tendríamos una~~
Si tomamos $b' = b + b - A\alpha$, resolver lo de arriba será lo
mismo que resolver $\min \|Ax - b'\|$, que a su vez
será lo mismo que encontrar la recta que pasa por el origen
más cercana a los puntos $(1, 0_1)$ y $(1, 0_2)$, si $x_2 = 0$.

$$b' = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} 1/2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1/2 \\ 1/2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1/2 \\ 3/2 \end{pmatrix} \checkmark$$

Como α también es solución de $\min \|A\alpha - b'\|$, ~~minimiza~~
la recta $y = \alpha_1 x$ minimiza las distancias a los puntos
 $p'_1 = (1, -1/2)$ y $p'_2 = (1, 3/2)$. \checkmark

