



<input type="checkbox"/> Resolver ejercicios en hojas separadas <input type="checkbox"/> Completar nombre en las hojas <input type="checkbox"/> Completar LU y nombre en el enunciado <input type="checkbox"/> Justificar <u>todas</u> las respuestas					
	Ej. 1	Ej. 2	Ej. 3	Ej. 4	Nota
	17	23	23	25	88 (A)

- Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una matriz que cumple $A^2 = A$ y sea $r = \text{rg}(A)$.
 - Probar que cualquier $x \in \mathbb{R}^n$ se puede escribir como $x = s + t$ con $s \in \text{Nu}(A)$ y $t \in \text{Im}(A)$. (8 puntos)
 - Probar que $\text{Nu}(A) \cap \text{Im}(A) = \{0\}$. (8 puntos)
 - Probar que existe una base $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ de \mathbb{R}^n tal que $Av_i = v_i$ para todo $i \leq r$ y $Av_i = 0$ para todo $i > r$. (9 puntos)

- Consideremos realizar la triangulación *hacia arriba* para convertir A en una matriz triangular superior U . Esta triangulación sin pivoteo se realiza por filas mediante combinaciones lineales de columnas. Por ejemplo, para la siguiente matriz A ,

$$A = A^{(0)} = \begin{pmatrix} 6 & 5 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow A^{(1)} = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow A^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = U$$

donde llamamos $A^{(k)}$ a la matriz luego de haber triangulado k filas comenzando desde la última y hacia la primera. Mediante esta triangulación podemos llegar a la factorización $A = UL$, con L triangular inferior y unos en su diagonal.

- Para cualquier matriz A , construir la matriz \widehat{M}_k de forma tal que $A^{(k+1)} = A^{(k)}\widehat{M}_k$. Es decir, \widehat{M}_k pone en cero los valores a la izquierda de la diagonal en la $(n-k)$ -ésima fila, para $k = 0, 1, \dots, n-1$. ¿Cuál es la inversa de \widehat{M}_k ? Justificar. (8 puntos)
 - Para la matriz A del ejemplo, hallar la factorización $A = UL$, con L triangular inferior con unos en la diagonal y U triangular superior. (7 puntos)
 - Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ inversible, con P una matriz de permutación definida como $P_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i+j = n+1 \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$.
Sea $B = PAP$ una matriz para la cual existe la factorización LU tradicional sin pivoteo: $B = LU$. Hallar la factorización UL de A (con unos en la diagonal de L). (10 puntos)
- Sean las matrices $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Demostrar que A es definida positiva y B es no singular si y sólo si BAB^t es definida positiva. (13 puntos)
 - Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una matriz definida positiva y $B = (b_{ij}) \in \mathbb{R}^{n \times n}$ definida como $b_{ij} = \frac{a_{ij}}{\sqrt{a_{ii}a_{jj}}}$.
Probar que B es definida positiva. ¿Cuánto vale $\text{traza}(B)$? (12 puntos)
 - Sea $H \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una reflexión de Householder. Probar que $H^2 = I$. (5 puntos)

(b) Probar que la matriz $\begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -1 \end{pmatrix}$ es una reflexión de Householder. (8 puntos)

- Probar que toda matriz ortogonal $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ se puede escribir como producto de a lo sumo n matrices de Householder. (12 puntos)

Sug.: Según un ejercicio de la práctica, si una matriz es ortogonal y triangular superior, entonces sus columnas son de la forma $\pm e_j$ donde e_j es un vector de la base canónica.

1) b) $\text{Sup } \text{Nu}(A) \cap \text{Im}(A) \neq \{0\}$

Entonces $\exists x \neq 0$ / $\begin{cases} x \in \text{Nu}(A) \\ x \in \text{Im}(A) \end{cases} \Leftrightarrow \exists v \neq 0 / Av = x$

pero $Av = AAv = Ax = 0$

$\vee Av = x \neq 0$ ABS!

luego, la intersección es trivial. ✓

c) Dado un $x \in \mathbb{R}^n$ cualquiera que no esté en el núcleo de A

$\Rightarrow \exists y \in \text{Im}(A) / Ay = x$

pero $Ax \stackrel{Ax=A}{=} AAx = Ay$

$\Leftrightarrow Ax = Ay$

$\Leftrightarrow x = y$

$\Rightarrow \forall x \in \mathbb{R}^n / x \notin \text{Nu}(A), x \in \text{Im}(A)$ y viceversa. ✓

Por teo de dimensión $n = \dim(\text{Nu}(A)) + \dim(\text{Im}(A))$

$r =$ cantidad de cols li de A.

$\Rightarrow \text{Im}(A) = \{v_1, \dots, v_r\}$ generadores li de $\text{Im}(A)$
 $\text{Nu}(A) = \{v_{r+1}, \dots, v_n\}$ " " de $\text{Nu}(A) = n-r$

Sea $B = \text{Im}(A) \cup \text{Nu}(A) = \{v_1, \dots, v_r, v_{r+1}, \dots, v_n\}$ ✓

r
 No hay superposición por b).

$\begin{cases} Av_i = v_i & \text{si } i \leq r \\ Av_i = 0 & \text{si } i > r \end{cases}$

H: 2
 ord:

2) 2) Veremos el caso de \hat{M}_n para la matriz de ejemplo.

Definidos en las M de LU, los definiremos de adelante.

Para obtener $A^{(i)}$ en el ejemplo debemos hacer

$$\begin{pmatrix} 6 & 5 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = A^{(1)} \rightarrow \left[\begin{array}{c|c|c} A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} & A \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} & A \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \end{array} \right]$$

\uparrow $A^{(1)}$ \uparrow \hat{M}_1

\rightarrow a la columna 1 le resta un múltiplo de la 3ra columna
 \rightarrow a la columna 2 le resta un múltiplo de la 3ra

donde -1 y -1 recordados en gris son los multiplicadores (\times con signo negativo) para triangular la columna de a la derecha.

El concepto es el mismo que de LU solo que visto por columnas

"A la columna 2 le resta la columna 1"

"A la columna 1 le resta la columna 1"

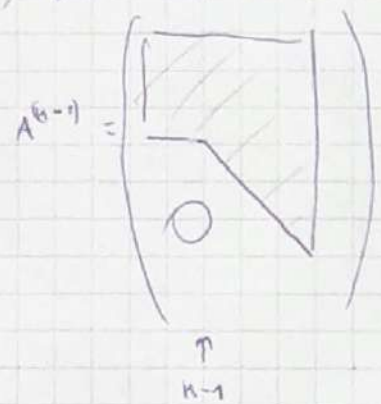
"la columna 3 que de como está pues y 2 está triangularizada."

Definimos $\hat{M}_1 = I - e_3 m_1^t$ donde $m_1^t = (1, 1, 0)$. matriz de multiplicadores. *como se escriben estos multiplicadores en función de los valores a_{ij} para cualquier $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$??*

Luego para \hat{M}_2 será similar pero tendrá este forma de los valores a_{ij} para cualquier $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$??

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -a_{21} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ es decir } \hat{M}_2 = I - e_2 m_2^t \text{ donde } m_2^t = (x, 0, 0)$$

En general, para una matriz triangularizada $k-1$ veces



(*) Nota sobre índice M .

definidos $\hat{M}_k = I - e_{n-k+1} m_k^t$

donde $m_k = \begin{pmatrix} * \\ * \\ \vdots \\ x \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \left. \begin{array}{l} n-k \\ \vdots \\ k \end{array} \right\} \text{ multiplicadores}$

Así $A^{(k)} = A^{(k-1)} M_n^k$

(ups, creo que use los indices distintos al enunciado por eso no queda el +1 en e_{n-n+1} pero la idea es la misma)

Notar que sigue valiendo que $M_n^{k-1} = I + e_{n-n+1} M_n^k$.

Notar también que M_n^1 es triangular pues es $n \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & & \\ & \ddots & \\ & & 1 \end{pmatrix} = M_n^1$

Finalmente obtenemos

$A^{(0)} M_n^1 \dots M_n^{n-1} = U$

$A^{(k)} = U \underbrace{M_{n-1}^{-1} \dots M_1^{-1}}_L$

inverso de t_i es t_i
producto de t_i es t_i

b) $\begin{matrix} A^{(1)} \\ \downarrow \end{matrix} \begin{pmatrix} 6 & 5 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} M_1^{-1} \\ \downarrow \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = A^{(1)}$

$A^{(1)} \begin{matrix} M_2^{-1} \\ \downarrow \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = U$

$A^{(0)} M_1^{-1} M_2^{-1} = U$

$A^{(0)} = U \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = U \begin{matrix} L \\ \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}} \end{matrix} = \begin{pmatrix} 6 & 5 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

c) $P = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 1 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \dots & 0 \end{pmatrix}$, A inversible

$B = PAP$

Sea LU Fact. LU de B / $B = LU$

$\Rightarrow PAP = LU$

~~W~~

Observación, P es ortogonal por ser de permutación.

Además $P^t = P \Rightarrow P^2 = I$.

$PAP = LU$

e) $A = \underset{\substack{\uparrow \\ P=P}}{P} L U P$

Veremos (2) formas...

$U = \begin{pmatrix} \diagup & & \\ & \diagup & \\ & & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow UP = \begin{pmatrix} \diagup & & \\ & \diagup & \\ & & 0 \end{pmatrix}$

$PUP = \begin{pmatrix} \diagup & & \\ & \diagup & \\ & & 0 \end{pmatrix}$ Triángulo inferior.

Veremos en L

Por L: $L = \begin{pmatrix} \diagup & & \\ & \diagup & \\ & & 0 \end{pmatrix}$, $PL = \begin{pmatrix} \diagup & & \\ & \diagup & \\ & & 0 \end{pmatrix}$, $PLP = \begin{pmatrix} \diagup & & \\ & \diagup & \\ & & 0 \end{pmatrix}$ Triángulo Superior

$$A = PLUP$$

$$= \underbrace{P}_{\substack{\text{es} \\ \tilde{U}}} \underbrace{L}_{\tilde{L}} \underbrace{P}_{\substack{\text{es} \\ \tilde{L}}} PUP \Rightarrow A = \tilde{U} \tilde{L}^2$$

El problema es que PUP no necesariamente tiene 1s en diagonal.

Pero como A invertible $\Rightarrow \tilde{L}_{ii} \neq 0 \forall i$.

Sea $D = \frac{1}{\tilde{L}_{ii}}$ matriz diagonal $\Rightarrow D^{-1} = \tilde{L}_{ii}$ diagonal también

abuso de notación

$$\Rightarrow A = \underbrace{\tilde{U}}_U D^{-1} \underbrace{\tilde{L}}_L$$

con 1s en diag

3A/3B
11/12

H: 4
Ord:

3) a) Este ejercicio lo vi por el final de la practica 3 y por suerte lo hice (es pero que bien).

⇒) A es dp., B invertible

ya q $\forall x \neq 0$
~~BAB~~ $x^t B A B^t x > 0$.

B es invertible $\Leftrightarrow B B^{-1} = I$

$\Leftrightarrow (B B^{-1})^t = I^t = I$

$\Leftrightarrow B^{-t} B^t = I$

$\Leftrightarrow B^{t-1} B^t = I \Leftrightarrow B^t$ es invertible ✓

⇒) $\forall x \neq 0$ $B^t x$ tiene solución única y además $B^t x = \neq 0$ ✓

Retornando $\frac{y^t}{(B^t x)^t} \frac{x}{x^t B A B^t x} = y^t A x$ $\begin{matrix} y \neq 0 \\ \text{Aut.} \end{matrix}$ ✓ $\forall x \neq 0$

⇔) Sabemos que $\forall x \neq 0$. $x^t B A B^t x > 0$.

$x^t B A B^t x = (B^t x)^t A (B^t x) \neq 0$ pues es vector por bloques

⇒ no puede ser que $B^t x = 0 \forall x \neq 0 \Leftrightarrow B^t$ es invertible. ✓

⇒ B invertible por razonamiento de arriba.

⇒ $B^t x = y$ e $y \neq 0$ por ser $x \neq 0$ y B^t invertible.
Como B^t es inv $\Rightarrow \text{Im}(B^t) = \mathbb{R}^n \Rightarrow \exists x / B^t x = y$

Entonces $(B^t x)^t A B^t x > 0$

⇔ $y^t A y > 0 \Leftrightarrow$ A es dp

$\forall x \neq 0$



b) 1ª observación: A es dp $\Rightarrow a_{ii} > 0 \forall i$. La división en b_{ij} está bien definida. ✓

Supongo que pusieron el ítem a) por algo... (i)

Consideremos este caso general

$$\begin{pmatrix} b_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 0 & \\ & & & \ddots \\ & & & & b_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & & & a_{1n} \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots \\ a_{n1} & & & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 0 & \\ & & & \ddots \\ & & & & b_n \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} b_1 a_{11} & & & \\ b_2 a_{21} & & & \\ \vdots & & & \\ b_n a_{n1} & & & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 0 & \\ & & & \ddots \\ & & & & b_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1^2 a_{11} & b_1 b_2 a_{12} & \dots & b_1 b_n a_{1n} \\ b_2 b_1 a_{21} & b_2^2 a_{22} & \dots & b_2 b_n a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_n b_1 a_{n1} & \dots & \dots & b_n^2 a_{nn} \end{pmatrix}$$

Justo lo que queremos (parece generalizado pero lo probé bastante en un ejemplo).

Sea $B = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{a_{11}}} & & & \\ & \ddots & & \\ & & 0 & \\ & & & \ddots \\ & & & & \frac{1}{\sqrt{a_{nn}}} \end{pmatrix}$ diagonal. B es invertible pues $a_{ii} > 0 \Rightarrow \sqrt{a_{ii}} > 0 \neq 0$.

$B^t = B$. ✓

Por $(BAB^t)_{ij} = \frac{a_{ij}}{\sqrt{a_{ii}a_{jj}}}$ y por a) sabemos que A dp.

$\text{tr}(BAB^t) = \sum_{i=1}^n (BAB^t)_{ii} = \sum_{i=1}^n \frac{a_{ii}}{\sqrt{a_{ii}^2}} = \sum_{i=1}^n \frac{a_{ii}}{a_{ii}} = \sum_{i=1}^n 1 = n$
sin modulos pues $\sqrt{a_{ii}}$ debe estar definido. ✓

H: 5

ord:

4) a) Podemos verlo de dos formas distintas y ver que vale.

1) H es una matriz de Householder. Sabemos que son simétricas

y ortogonales. $\Rightarrow \begin{cases} H = H^t \\ HH^t = I \end{cases} \Rightarrow HH^t = HH = H^2 = I \quad \checkmark$

2) Haciendo la cuestita por una H cualquiera.

$$H = I - \frac{2uu^t}{\|u\|_2^2}, \quad u \in \mathbb{R}^n$$

$$H^2 = \left(I - \frac{2uu^t}{\|u\|_2^2} \right) \left(I - \frac{2uu^t}{\|u\|_2^2} \right) = \overset{I}{I^2} - 2 \left(\frac{2uu^t}{\|u\|_2^2} \right) + \frac{4uu^t u u^t}{\|u\|_2^2 \|u\|_2^2}$$

$$= I - \frac{4uu^t}{\|u\|_2^2} + \frac{4uu^t}{\|u\|_2^2} = I. \quad \textcircled{D}$$

b) Para probar que esta matriz es reflexión de Householder, hallaremos un vector

$$u \in \mathbb{R}^n / H = I - \frac{2uu^t}{\|u\|_2^2} = \left(\begin{array}{c|c} I & 0 \\ \hline 0 & -1 \end{array} \right) = A$$

La identidad y la tenemos, solo necesitamos que el elemento A_{nn} se convierta

en -1 . También tenemos un -2 en la H que nos va a ayudar.

En uu^t todas las filas y columnas menos el último elemento debe ser 0.

$$\text{Sea } u = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}_{n-1}, \quad \|u\|_2 = 1$$

$$2uu^t = 2 \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & & & \\ 0 & \dots & & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \checkmark$$

Luego, $H = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & \ddots & \\ & & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ & & 0 \\ & & & 0 \end{pmatrix} = A$ como queremos.

A es Reflexión de Householder.



c) La estrategia será escribir la triangulación de Householder para A y z conocidos.

En general luego de n pasos de triangulación tendríamos $H^{(n)} \dots H^{(1)} A = R$
 Pero buscaremos ver que R en realidad es la identidad.

$A = (c_1 | \dots | c_n)$ como queremos triangular

construiremos $H^{(1)} (H^{(1)} c_1 = \begin{pmatrix} \|c_1\| \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix})$ pero como A es ortogonal $\Rightarrow H_1 c_1 = e_1$
↓
 cjs ortogonales de columnas.

para eso $u = \frac{c_1 - e_1}{\|c_1 - e_1\|_2}$ $\Rightarrow H_1 c_1 = e_1$

$H^{(1)} A$ manda la primer columna a donde queremos y el resto en principio no sabemos

pero como $H^{(1)} A$ es producto de ortogonales, el resultado es ortogonal $\Rightarrow \sqrt{1} (H^{(1)} A)_1 = e_1$
↑
 filas cjs ortogonales.

$H^{(1)} A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & A^{(1)} \end{pmatrix}$

Tomamos la submatriz $A^{(1)}$ y con el mismo razonamiento construimos $H^{(2)} / H^{(2)} A^{(1)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & A^{(2)} \end{pmatrix}$

Luego $H^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & H^{(2)} \end{pmatrix} \Rightarrow H^{(2)} H^{(1)} A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & A^{(2)} \end{pmatrix}$

Así siguiendo, luego de n pasos tendremos

$H^{(n)} \dots H^{(2)} H^{(1)} A = I$

$\Leftrightarrow A = H^{(1)} \dots H^{(n)}$

$\Leftrightarrow A = H^{(1)} \dots H^{(n)}$ por ser H Simétricas.

Luego A es producto de a lo sumo (tal vez quede la identidad antes) del prod de n matrices de Householder

