

<input type="checkbox"/> Resolver ejercicios en hojas separadas <input type="checkbox"/> Completar nombre en las hojas <input type="checkbox"/> Completar LU y nombre en el enunciado <input type="checkbox"/> Justificar <u>todas</u> las respuestas					
	Ej. 1	Ej. 2	Ej. 3	Ej. 4	Nota
	17	23	23	25	88 (A)

- Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una matriz que cumple $A^2 = A$ y sea $r = \text{rg}(A)$.
 - Probar que cualquier $x \in \mathbb{R}^n$ se puede escribir como $x = s + t$ con $s \in \text{Nu}(A)$ y $t \in \text{Im}(A)$. (8 puntos)
 - Probar que $\text{Nu}(A) \cap \text{Im}(A) = \{0\}$. (8 puntos)
 - Probar que existe una base $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ de \mathbb{R}^n tal que $Av_i = v_i$ para todo $i \leq r$ y $Av_i = 0$ para todo $i > r$. (9 puntos)

- Consideremos realizar la triangulación *hacia arriba* para convertir A en una matriz triangular superior U . Esta triangulación sin pivoteo se realiza por filas mediante combinaciones lineales de columnas. Por ejemplo, para la siguiente matriz A ,

$$A = A^{(0)} = \begin{pmatrix} 6 & 5 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow A^{(1)} = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow A^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = U$$

donde llamamos $A^{(k)}$ a la matriz luego de haber triangulado k filas comenzando desde la última y hacia la primera. Mediante esta triangulación podemos llegar a la factorización $A = UL$, con L triangular inferior y unos en su diagonal.

- Para cualquier matriz A , construir la matriz \widehat{M}_k de forma tal que $A^{(k+1)} = A^{(k)}\widehat{M}_k$. Es decir, \widehat{M}_k pone en cero los valores a la izquierda de la diagonal en la $(n - k)$ -ésima fila, para $k = 0, 1, \dots, n - 1$. ¿Cuál es la inversa de \widehat{M}_k ? Justificar. (8 puntos)
 - Para la matriz A del ejemplo, hallar la factorización $A = UL$, con L triangular inferior con unos en la diagonal y U triangular superior. (7 puntos)
 - Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ inversible, con P una matriz de permutación definida como $P_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i + j = n + 1 \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$
Sea $B = \underline{PAP}$ una matriz para la cual existe la factorización LU tradicional sin pivoteo: $B = LU$. Hallar la factorización UL de A (con unos en la diagonal de L). (10 puntos)
- Sean las matrices $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Demostrar que A es definida positiva y B es no singular si y sólo si BAB^t es definida positiva. (13 puntos)
 - Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una matriz definida positiva y $B = (b_{ij}) \in \mathbb{R}^{n \times n}$ definida como $b_{ij} = \frac{a_{ij}}{\sqrt{a_{ii}a_{jj}}}$.
Probar que B es definida positiva. ¿Cuánto vale $\text{traza}(B)$? (12 puntos)
 - Sea $H \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una reflexión de Householder. Probar que $H^2 = I$. (5 puntos)

(b) Probar que la matriz $\begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -1 \end{pmatrix}$ es una reflexión de Householder. (8 puntos)

- Probar que toda matriz ortogonal $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ se puede escribir como producto de a lo sumo n matrices de Householder. (12 puntos)

Sug.: Según un ejercicio de la práctica, si una matriz es ortogonal y triangular superior, entonces sus columnas son de la forma $\pm e_j$ donde e_j es un vector de la base canónica.

1) b) $\text{Sup } \text{Nu}(A) \cap \text{Im}(A) \neq \{0\}$

Entonces $\exists x \neq 0$ / $\begin{cases} x \in \text{Nu}(A) \\ x \in \text{Im}(A) \end{cases} \Leftrightarrow \exists v \neq 0 \text{ / } Av = x$

pero $Av = AAv = Ax = 0$

$\vee Av = x \neq 0$ ABS!

Entonces, la intersección es trivial. ✓

c) Dado un $x \in \mathbb{R}^n$ cualquiera que no esté en el núcleo de A

$\Rightarrow \exists y \in \text{Im}(A) \text{ / } Ay = x$

pero $Ax \stackrel{Ax=Ay}{=} AAx = Ay$

$\Leftrightarrow Ax = Ay$

$\Leftrightarrow x = y$

$\Rightarrow \forall x \in \mathbb{R}^n \text{ / } x \notin \text{Nu}(A), x \in \text{Im}(A)$ y viceversa. ✓

Por teo de dimensión $n = \dim(\text{Nu}(A)) + \dim(\text{Im}(A))$.

$r =$ cantidad de cols li de A.

$\Rightarrow \text{Im}(A) = \{v_1, \dots, v_r\}$ generadores li de $\text{Im}(A)$

$\text{Nu}(A) = \{v_{r+1}, \dots, v_n\}$ " " de $\text{Nu}(A) = n-r$

Sea $B = \text{Im}(A) \cup \text{Nu}(A) = \{v_1, \dots, v_r, v_{r+1}, \dots, v_n\}$ ✓

r
No hay superposición por b).

$$\begin{cases} Av_i = v_i & \text{si } i \leq r \\ Av_i = 0 & \text{si } i > r \end{cases}$$

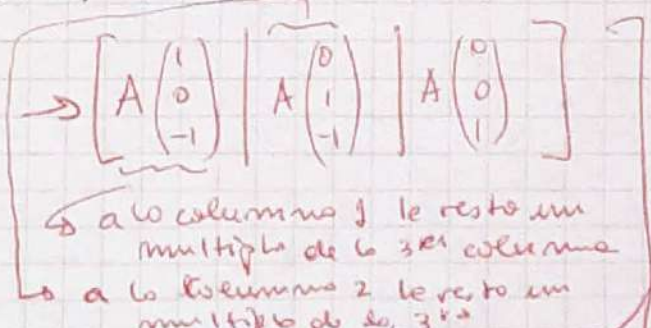
2) 2) Veremos el caso de \hat{M}_n para la matriz de ejemplo.

Definidos en las M de LU, los definiremos de adelante.

Para obtener $A^{(i)}$ en el ejemplo debemos hacer

$$\begin{pmatrix} 6 & 5 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = A^{(i)}$$

\uparrow $A^{(i)}$ \uparrow \hat{M}_1



\rightarrow a la columna 1 le resta un múltiplo de la 3ra columna
 \rightarrow a la columna 2 le resta un múltiplo de la 3ra

donde -1 y -1 recordos en gris son los multiplicadores (\times con signo negativo) para triangular la columna derecha.

El concepto es el mismo que de LU solo que visto por columnas

"A la columna 2 le resta la columna 1"

"A la columna 1 le resta la columna 1"

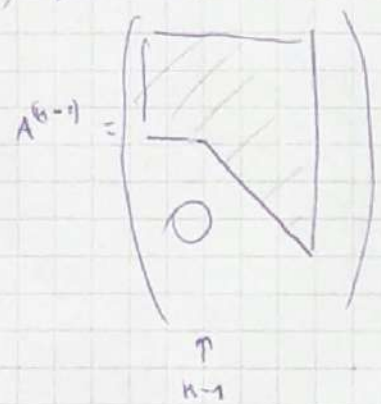
"la columna 3 que de como está pues y 2 está triangularizada."

Definimos $\hat{M}_1 = I - e_3 m_1^t$ donde $m_1^t = (1, 1, 0)$. matriz de multiplicadores. *como se escriben estos multiplicadores en función de los valores a_{ij} para cualquier $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$??*

Luego para \hat{M}_2 será similar pero tendrá este forma:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -a_{21} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ decir } \hat{M}_2 = I - e_2 m_2^t \text{ donde } m_2^t = (x, 0, 0)$$

En general, para una matriz triangularizada $k-1$ veces



\circledast Nota sobre índice M .

definidos $\hat{M}_M = I - e_{n-M} m_M^t$

donde $m_M = \begin{pmatrix} * \\ * \\ \vdots \\ x \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \left. \begin{matrix} n-M \\ \vdots \\ M \end{matrix} \right\} \text{ multiplicadores}$

Así $A^{(k)} = A^{(k-1)} M_n^k$

(ups, creo que use los indices distintos al enunciado por eso me quede el +1 en e_{n-n+1} pero la idea es la misma)

Notar que sigue valiendo que $M_n^{k-1} = I + e_{n-n+1} M_n^k$.

Notar tambien que M_n^k es triangular inferior por lo que $n \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{pmatrix} = M_n^k$

Finalmente obtenemos

$A^{(0)} M_n^1 \dots M_n^{k-1} = U$

$A^{(k)} = U \underbrace{M_n^{k-1} \dots M_n^1}_L$ inversa de t_i es t_i producto de t_i es t_i

b) $\begin{matrix} A^{(k)} \\ \downarrow \\ \begin{pmatrix} 6 & 5 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix} \begin{matrix} M_n^1 \\ \downarrow \\ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix} = \begin{matrix} U \\ A^{(0)} \\ \begin{pmatrix} 4 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix}$

$A^{(0)} \begin{matrix} M_n^2 \\ \downarrow \\ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix} = \begin{matrix} U \\ \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix}$

$A^{(0)} M_n^1 M_n^2 = U$

$A^{(0)} = U \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = U \begin{matrix} L \\ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix} = \begin{pmatrix} 6 & 5 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

c) $P = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 1 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \dots & 0 \end{pmatrix}$, A inversible

$B = PAP$

Sea LU Fact. LU de B / $B = LU$

$\Rightarrow PAP = LU$

~~W~~

Observación, P es ortogonal por ser de permutación.

Además $P^t = P \Rightarrow P^2 = I$.

$PAP = LU$

e) $A = \underset{\substack{\uparrow \\ P=P}}{P} L U P$

Veremos (2) formas...

$U = \begin{pmatrix} \diagup & & \\ & \diagup & \\ & & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow UP = \begin{pmatrix} \diagup & & \\ & \diagup & \\ & & 0 \end{pmatrix}$

$PUP = \begin{pmatrix} \diagup & & \\ & \diagup & \\ & & 0 \end{pmatrix}$ Triángulo inferior.

Veremos en L

Por L: $L = \begin{pmatrix} \diagdown & & \\ & \diagdown & \\ & & 0 \end{pmatrix}$, $PL = \begin{pmatrix} \diagdown & & \\ & \diagdown & \\ & & 0 \end{pmatrix}$, $PLP = \begin{pmatrix} \diagdown & & \\ & \diagdown & \\ & & 0 \end{pmatrix}$ Triángulo Superior

$$A = P \underbrace{C}_{\substack{\text{es} \\ \tilde{D}}} \underbrace{U}_{\tilde{L}} P$$

$$\Rightarrow A = \tilde{U} \tilde{L}$$

El problema es que PUP no necesariamente tiene 1s en diagonal.

Pero como A invertible $\Rightarrow \tilde{L}_{ii} \neq 0 \forall i$.

Sea $D = \frac{1}{\tilde{L}_{ii}}$ matriz diagonal $\Rightarrow D^{-1} = \tilde{L}_{ii}$ diagonal también

abuso de notación

$$\Rightarrow A = \underbrace{\tilde{U}}_U D^{-1} \underbrace{\tilde{L}}_L$$

con 1s en diag

3A/3B
11/12

Julian Gutierrez Ostrousky
37913

H: 4
Ord:

3) a) Este ejercicio lo vi por el final de la practica 3 y por suerte lo hice (es pero que bien).

⇒) A es dp., B invertible

ya q $\forall x \neq 0$
~~BAB~~ $x^t B A B^t x > 0$.

B es invertible $\Leftrightarrow B B^{-1} = I$

$$\Leftrightarrow (B B^{-1})^t = I^t = I$$

$$\Leftrightarrow B^{-t} B^t = I$$

$$\Leftrightarrow B^{t-1} B^t = I \Leftrightarrow B^t \text{ es invertible}$$

⇒) $\forall x \neq 0$ $B^t x$ tiene solución única y además $B^t x = \neq 0$

Retornando $\frac{y^t}{(B^t x)^t} \frac{x}{x^t B A B^t x} = y^t A x$ $\begin{matrix} x \neq 0 \\ \text{Aut.} \end{matrix}$ $\forall x \neq 0$

⇒) Sabemos que $\forall x \neq 0$. $x^t B A B^t x > 0$.

$$x^t B A B^t x = (B^t x)^t A (B^t x) \neq 0 \text{ pues es vector por bloques}$$

⇒ no puede ser que $B^t x = 0 \forall x \neq 0 \Leftrightarrow B^t$ es invertible.

⇒ B invertible por razonamiento de arriba.

⇒ $B^t x = y$ e $y \neq 0$ por ser $x \neq 0$ y B^t invertible.

Como B^t es inv $\Rightarrow \text{Im}(B^t) = \mathbb{R}^n \Rightarrow \exists x / B^t x = y$

Entonces $(B^t x)^t A B^t x > 0$

$$\Leftrightarrow y^t A y > 0 \Leftrightarrow A \text{ es dp}$$

$\forall x \neq 0$



b) 1ª observación: A es dp $\Rightarrow a_{ii} > 0 \forall i$. La división en b_{ij} está bien definida. ✓

Supongo que pusieron el ítem a) por algo... ;)

Consideremos este caso general

$$\begin{pmatrix} b_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 0 & \\ & & & \ddots \\ & & & & b_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & & & a_{1n} \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots \\ a_{n1} & & & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 0 & \\ & & & \ddots \\ & & & & b_n \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} b_1 a_{11} & & & \\ b_2 a_{21} & & & \\ \vdots & & & \\ b_n a_{n1} & & & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 a_{1n} & & & \\ b_2 a_{2n} & & & \\ \vdots & & & \\ b_n a_{nn} & & & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 0 & \\ & & & \ddots \\ & & & & b_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1^2 a_{11} & b_1 b_2 a_{12} & \dots & b_1 b_n a_{1n} \\ b_1 b_2 a_{21} & b_2^2 a_{22} & \dots & b_2 b_n a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_1 b_n a_{n1} & \dots & \dots & b_n^2 a_{nn} \end{pmatrix}$$

Justo lo que queremos (puede generalizarse pero lo probé bastante en un cuaderno).

Sea $B = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{a_{11}}} & & & \\ & \ddots & & \\ & & 0 & \\ & & & \ddots \\ & & & & \frac{1}{\sqrt{a_{nn}}} \end{pmatrix}$ diagonal. B es invertible pues $a_{ii} > 0 \Rightarrow \sqrt{a_{ii}} > 0 \neq 0$.

$$B^t = B.$$

Por $(BAB^t)_{ij} = \frac{a_{ij}}{\sqrt{a_{ii}a_{jj}}}$ y por a) sabemos que A es dp.

$$\text{tr}(BAB^t) = \sum_{i=1}^n (BAB^t)_{ii} = \sum_{i=1}^n \frac{a_{ii}}{\sqrt{a_{ii}^2}} = \sum_{i=1}^n \frac{a_{ii}}{a_{ii}} = \sum_{i=1}^n 1 = n$$

sin módulo pues $\sqrt{a_{ii}}$ debe estar definido. ✓

4) a) Podemos verlo de dos formas distintas y ver que vale.

1) H es una matriz de Householder. Sabemos que son simétricas

y ortogonales. $\Rightarrow \begin{cases} H = H^t \\ HH^t = I \end{cases} \Rightarrow HH^t = HH = H^2 = I \quad \checkmark$

2) Haciendo la cuestita por una H cualquiera.

$$H = I - \frac{2uu^t}{\|u\|_2^2}, \quad u \in \mathbb{R}^n$$

$$H^2 = \left(I - \frac{2uu^t}{\|u\|_2^2} \right) \left(I - \frac{2uu^t}{\|u\|_2^2} \right) = \overset{I}{I^2} - 2 \left(\frac{2uu^t}{\|u\|_2^2} \right) + \frac{4uu^t u u^t}{\|u\|_2^2 \|u\|_2^2}$$

$$= I - \frac{4uu^t}{\|u\|_2^2} + \frac{4uu^t}{\|u\|_2^2} = I. \quad \textcircled{D}$$

b) Para probar que esta matriz es reflexión de Householder, hallaremos un vector

$$u \in \mathbb{R}^n / H = I - \frac{2uu^t}{\|u\|_2^2} = \left(\begin{array}{c|c} I & 0 \\ \hline 0 & -1 \end{array} \right) = A$$

La identidad y si la tenemos solo necesitamos que el elemento A_{nn} se convierta

en -1 . También tenemos un -2 en la H que nos va a ayudar.

En mat todas las filas y columnas menos el último elemento debe ser 0.

$$\text{Sea } u = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}_{n-1}, \quad \|u\|_2 = 1$$

$$2uu^t = 2 \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \checkmark$$

Luego, $H = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & \ddots & \\ & & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & & 0 \\ & 1 & 0 \\ & & \ddots \\ & & & 1 \\ & & & & 0 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \\ & & & & & & & 0 \\ & & & & & & & & 0 \end{pmatrix} = A$ como queremos.



A es Reflexión de Householder.

c) La estrategia será escribir la triangulación de Householder para A ya conocida.

En general luego de n pasos de triangulación tendríamos $H^{(n)} \dots H^{(1)} A = R$
 Pero buscaremos ver que R en realidad es la identidad.

M?

$A = (c_1 | \dots | c_n)$ Como queremos triangular

construimos $H^{(1)} (H^{(1)} c_1 = \begin{pmatrix} \|c_1\| \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix})$ pero como A es ortogonal $\Rightarrow H_1 c_1 = e_1$
esto ortogonal de columnas.

para eso $u = \frac{c_1 - e_1}{\|c_1 - e_1\|}$; $\exists H^1 c_1 = e_1$

$H^{(1)} A$ cambia la primer columna a donde queremos y el resto en principio no sabemos

pero como $H^{(1)} A$ es producto de ortogonales, el resultado es ortogonal $\Rightarrow \sum_1 (H^{(1)} A)^t = e_1^t$
filas cjs ortogonales.

$$H^{(1)} A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & A^{(1)} \end{pmatrix}$$

Tomamos la submatriz $A^{(1)}$ y con el mismo razonamiento construimos $H^{(2)} | H^{(2)} A^{(1)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & A^{(2)} \end{pmatrix}$
 Luego $H^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ & \ddots & & \\ & & H^{(2)} & \\ & & & \ddots \\ & & & & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow H^{(2)} H^{(1)} A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ & \ddots & & \\ & & H^{(2)} & \\ & & & \ddots \\ & & & & 1 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix}$

Así siguiendo, luego de n pasos tendremos

$$H^{(n)} \dots H^{(2)} H^{(1)} A = I$$

$$\Leftrightarrow A = H^{(1)} \dots H^{(n)}$$

$$\Leftrightarrow A = H^{(1)} \dots H^{(n)} \text{ por ser } H \text{ Simétrico.}$$

Luego A es producto de a lo sumo (tal vez queda la identidad antes) del prod de n matrices de Householder

